

Лекция №6

(Фамилия И. О.; группа; Число)

Вопросы лекции: режим холостого хода, режим работы трансформатора под нагрузкой, схема замещения трансформатора, определение параметров схемы замещения трансформатора; эксплуатационные показатели трансформатора;

7. Рабочий процесс трансформатора

7.1 Режим холостого хода

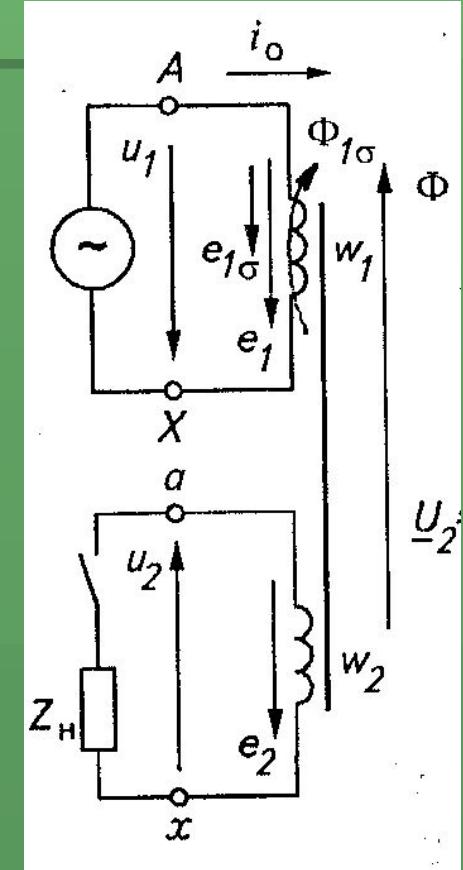
- Холостой ход – это ... $i_2 = 0$.

$$u_1 \rightarrow i_o \rightarrow F_o = i_o w_1 \rightarrow \begin{matrix} \Phi \\ \Phi_{1\sigma} \end{matrix}$$

$$\Phi \rightarrow e_1 = -w_1 d\Phi/dt$$
$$\Phi \rightarrow e_2 = -w_2 d\Phi/dt,$$

$$\Phi_{1\sigma} \rightarrow e_{1\sigma} = -w_1 d\Phi_{1\sigma}/dt.$$

- Идеальный тр-р $\Phi_{1\sigma} = 0$
- магнитные потери также равны нулю



Тогда по 2-му закону Кирхгофа $u_1 = i_o R_1 - e_1$,

а так как $i_o R_1 \approx 0$ $u_1 = -e_1 = w_1 \frac{d\Phi}{dt}$, откуда

$$\Phi = \int \frac{u_1}{w_1} dt = \frac{U_{1m}}{w_1} \int \sin \omega t dt = -\frac{U_{1m}}{w_1 \omega} \cos \omega t + C.$$

так как $C=0$

$$\Phi = \Phi_m \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right), \quad \text{где}$$

$$\Phi_m = \frac{U_{1m}}{w_1 \omega}$$

Тогда ЭДС

$$e_1 = -w_1 \frac{d\Phi}{dt} = -w_1 \frac{d}{dt} \left[\Phi_m \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \right] = -w_1 \omega \Phi_m \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) = E_{1m} \sin\left(\omega t - \pi\right),$$

где $E_{1m} = 2\pi f w_1 \Phi_m$. Действующие значения

$$E_1 = \frac{E_{1m}}{\sqrt{2}} = \frac{2\pi f w_1 \Phi_m}{\sqrt{2}} = 4,44 f w_1 \Phi_m;$$

$$E_2 = 4,44 f w_2 \Phi_m.$$

Фазовые соотношения U , e , Φ , и I ...

Характер намагничающего тока ...

Так как $\Phi = f(I_{\text{оп}}, F_o)$, нелинейная, то и i_o ...

$$I_{\text{оп}} \quad I_{\text{oa}} \approx 0,1 I_o \quad \rightarrow \quad I_o = I_{\text{oa}} + I_{\text{оп}}; \quad I_o = \sqrt{I_{\text{oa}}^2 + I_{\text{оп}}^2}.$$

ЭДС от потока рассеяния $E_{l\sigma} = 4,44 f w_l \Phi_{l\sigma}$.

$\Phi_{l\sigma}$ пропорционально $F_o = I_o w_l$, и ... I_o

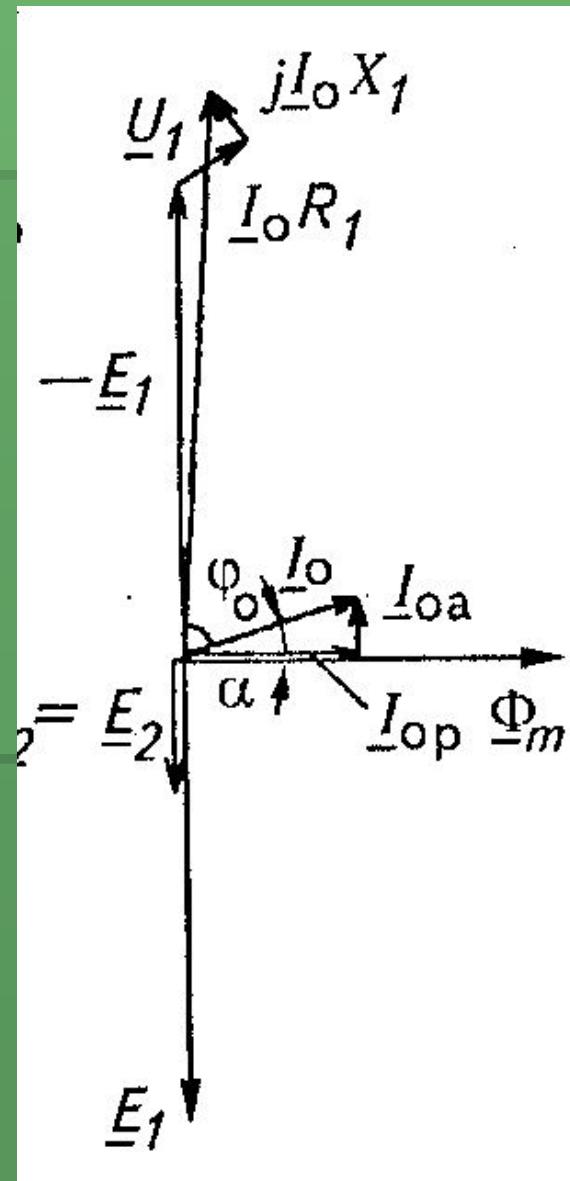
В соответствии с ... $E_{l\sigma} = -j I_o X_l$, где ...

В комплексной форме:

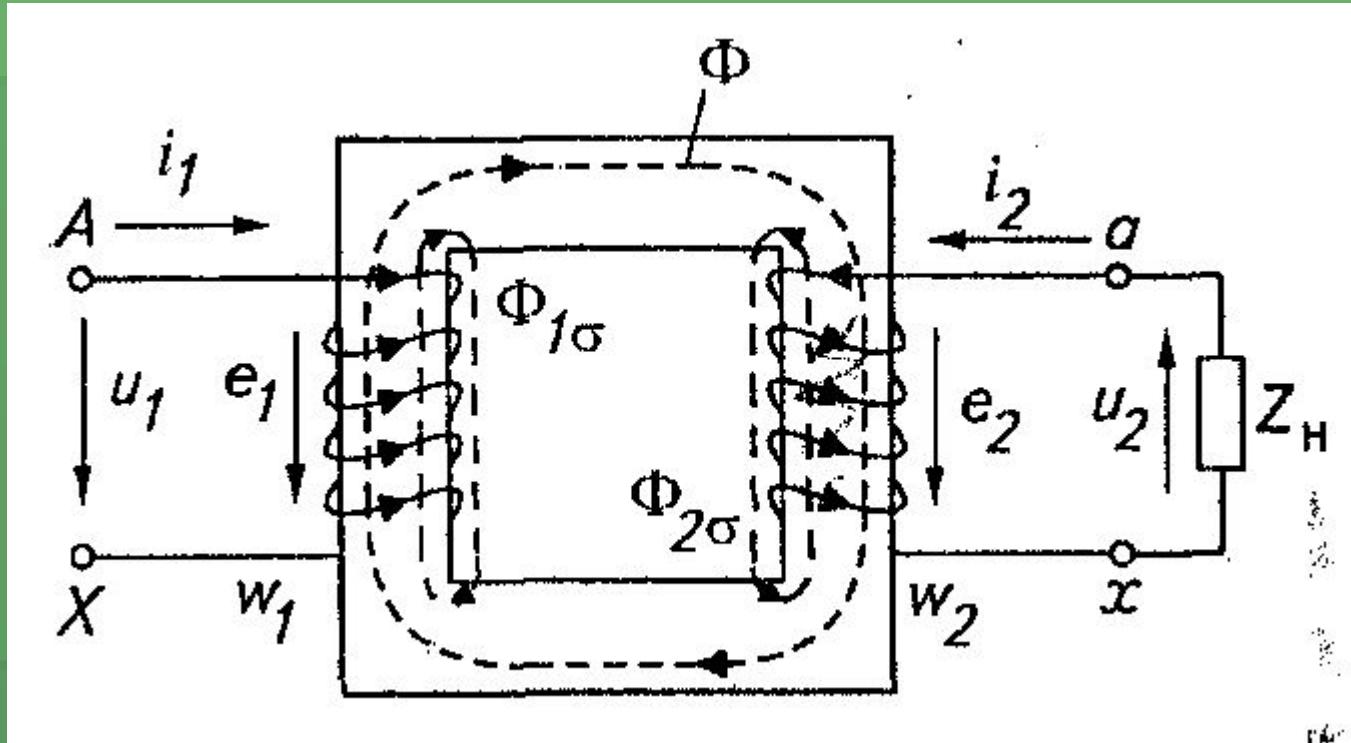
$$U_1 = -E_1 + I_o R_1 + j I_o X_1;$$

$$I_o = I_{\text{oa}} + I_{\text{оп}}$$

- Векторная диаграмма



7.2 Режим работы трансформатора под нагрузкой



$$e_2 \rightarrow i_2 \rightarrow i_2 w_2 \rightarrow \begin{matrix} \Phi_2 \\ \Phi_{2\sigma} \end{matrix} \rightarrow \Phi_1 + \Phi_2 \rightarrow e_1 = -w_1 \frac{d}{dt}(\Phi_1 + \Phi_2).$$

- Так как $u_1 \approx e_1; U_1 \approx E_1, \bar{E}_1 = 4,44 f w_1 \Phi_m$
- Следовательно $\Phi_1 + \Phi_2 = \Phi_0$ - Const
-
- Тогда и $i_1 w_1 + i_2 w_2$ - Const , т. е. $\underline{F}_1 + \underline{F}_2 = \underline{F}_0$
- ИЛИ $\sqrt{2} \underline{I}_1 w_1 + \sqrt{2} \underline{I}_2 w_2 = \sqrt{2} \underline{I}_0 w_1$, где ...
- Закон магнитного равновесия: $\underline{F}_1 = \underline{F}_0 + (-\underline{F}_2)$
 Тогда ток $\underline{I}_1 = \underline{I}_0 + \left(-\underline{I}_2 \frac{w_2}{w_1} \right)$, где $-\underline{I}_2 \frac{w_2}{w_1}$ - нагрузо-
 чная составляющая тока первичной об-ки

- Векторные уравнения:

$$\underline{U}_1 = -\underline{E}_1 + \underline{I}_1 R_1 + j \underline{I}_1 X_1;$$

$$\underline{U}_2 = \underline{E}_2 - \underline{I}_2 R_2 - j \underline{I}_2 X_2;$$

$$\underline{I}_1 = \underline{I}_o - \underline{I}_2 \frac{w_2}{w_1},$$

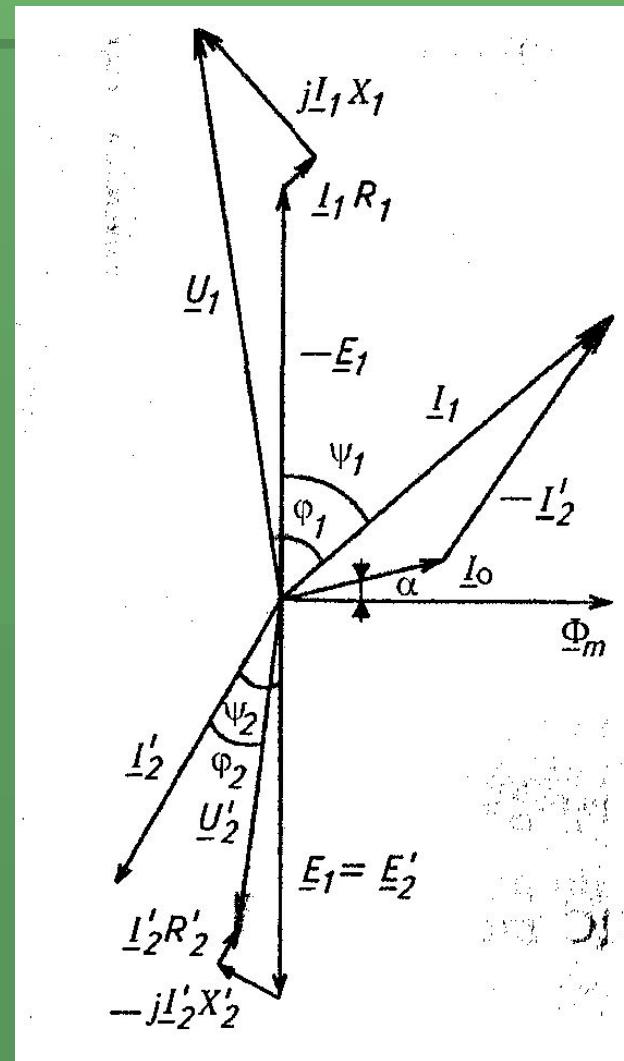
- Так как $w_1 \neq w_2$, то и

$$\underline{E}_1 \neq \underline{E}_2 \text{ и } \underline{I}_1 \neq \underline{I}_2.$$

$$\underline{E}'_2 = \frac{\underline{E}_2}{w_2} w_1; \quad \underline{I}'_2 = \underline{I}_2 \frac{w_2}{w_1}.$$

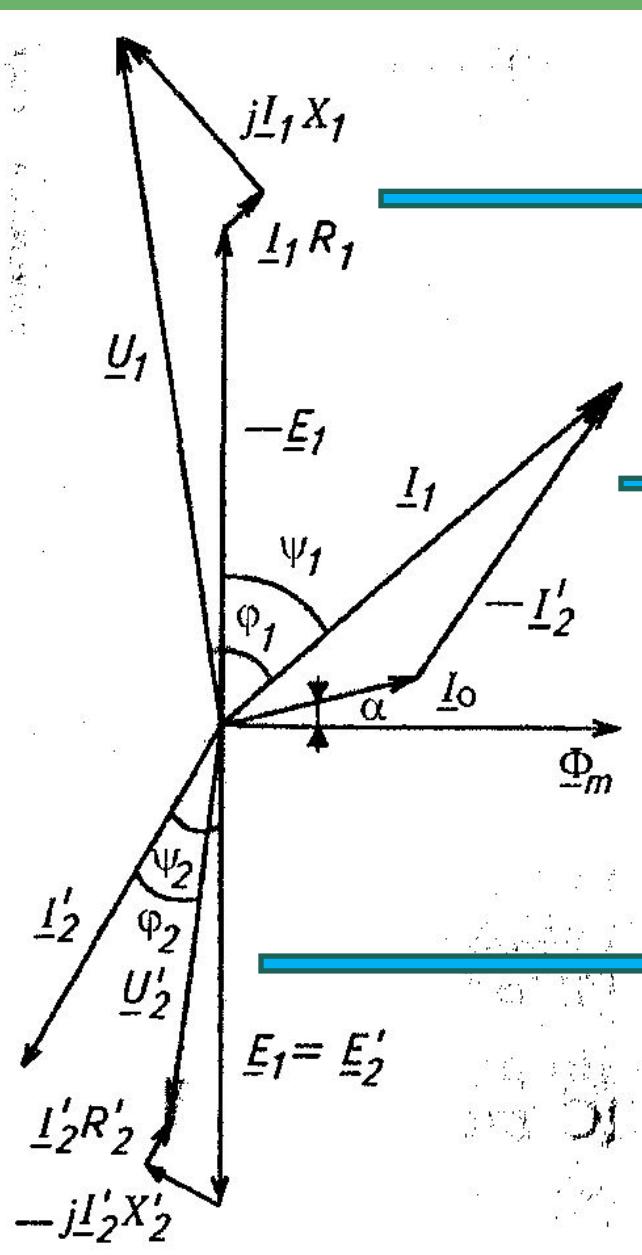
$$R'_2 = R_2 \left(\frac{w_1}{w_2} \right)^2; \quad X'_2 = X_2 \left(\frac{w_1}{w_2} \right)^2; \quad Z'_H = Z_H \left(\frac{w_1}{w_2} \right)^2.$$

Векторная диаграмма



- Порядок построения векторной диаграммы:
- Известно $K, R_1, X_1, R_2, X_2, R_H, X_H, U_1$
- 1) Определяем: $\underline{U}'_2 = U_2 K; \underline{R}'_2 = R_2 K^2; \underline{X}'_2 = X_2 K^2. Z_H = \sqrt{R_H^2 + X_H^2}$
 $Z'_H = Z_H K^2 \quad I'_2 = \frac{\underline{U}'_2}{Z'_H} \quad \varphi_2 = \arctg \frac{X_H}{R_H}$
- 2) Строим вектор \underline{U}'_2 и под углом Φ_2 ток \underline{I}'_2
- 3) В соответствии с $\underline{U}'_2 = \underline{E}'_2 - \underline{I}'_2 \underline{R}'_2 - j \underline{I}'_2 \underline{X}'_2$, строим \underline{E}'_2
- 4) Определяем $\Phi_m = E_1 / (4,44 f w_1)$. И ...
- 5) Под углом $5...10^\circ$ откладываем \underline{I}_o
- 6) Строим вектор тока $\underline{I}_1 = \underline{I}_o - \underline{I}'_2$
- 7) Строим вектор $\underline{U}_1 = -\underline{E}_1 + \underline{I}_1 \underline{R}_1 + j \underline{I}_1 \underline{X}_1;$
- 8) Корректируем масштабы тока и напряжения

■ Энергетический баланс трансформатора



$$P_1 = U_1 I_1 \cos \varphi_1.$$

$$U_1 \cos \varphi_1 = I_1 R_1 + E_1 \cos \psi_1.$$

$$P_1 = I_1^2 R_1 + E_1 I_1 \cos \psi_1.$$

$$I_1 \cos \psi_1 = I_{\text{oa}} + I_2' \cos \psi_2$$

$$\begin{aligned} P_1 &= I_1^2 R_1 + E_1 I_{\text{oa}} + E_1 I_2' \cos \psi_2 = \\ &= \Delta P_{\text{Э1}} + \Delta P_{\text{M}} + P_{\text{ЭМ}}, \end{aligned}$$

$$E_2' \cos \psi_2 = I_2' R_2' + U_2' \cos \varphi_2.$$

$$\begin{aligned} P_1 &= \Delta P_{\text{Э1}} + \Delta P_{\text{M}} + I_2'^2 R_2' + U_2' I_2' \cos \varphi_2 = \\ &= \Delta P_{\text{Э1}} + \Delta P_{\text{M}} + \Delta P_{\text{Э2}} + P_2, \end{aligned}$$

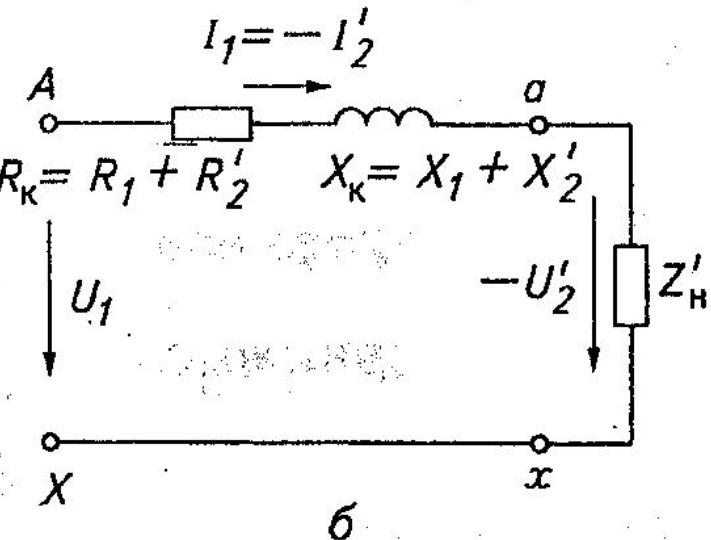
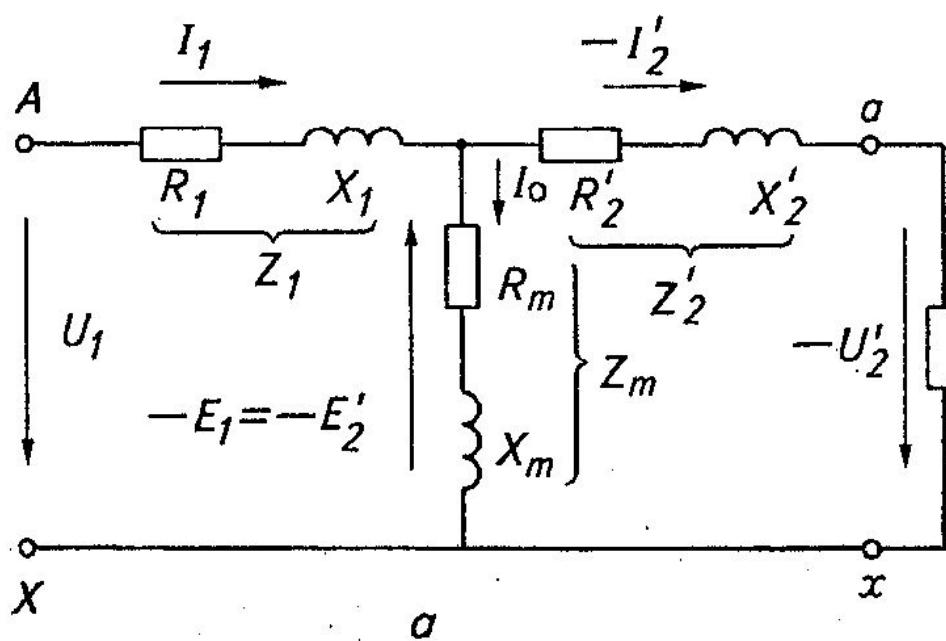
- 7.3 Схема замещения трансформатора
 - Векторные уравнения понижающего тр-ра,
 - где ...
 - При отсутствии насыщения $\Phi \equiv I_o.$
 - тогда $\underline{E}_1 = \underline{E}'_2 = -\underline{I}_o \underline{Z}_m.$ ИЛИ $\underline{I}'_2 \underline{Z}'_H = -\underline{I}_o \underline{Z}_m - \underline{I}'_2 \underline{Z}'_2.$
 - откуда $\underline{I}'_2 = -\underline{I}_o \frac{\underline{Z}_m}{\underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H}.$ и после подстановки
- $$\underline{I}_1 = \underline{I}_o + \underline{I}_o \frac{\underline{Z}_m}{\underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H} \rightarrow \underline{I}_o = \underline{I}_1 \frac{\underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H}{\underline{Z}_m + \underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H}.$$

■ Окончательно имеем:

$$\underline{U}_1 = \underline{I}_o \underline{Z}_m + \underline{I}_1 \underline{Z}_1 = \underline{I}_1 \frac{\underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H}{\underline{Z}_m + \underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H} \underline{Z}_m + \underline{I}_1 \underline{Z}_1.$$

$$\underline{I}_1 = \frac{\underline{U}_1}{\underline{Z}_1 + \frac{\underline{Z}_m(\underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H)}{\underline{Z}_m + \underline{Z}'_2 + \underline{Z}'_H}} = \frac{\underline{U}_1}{\underline{Z}_{\text{экв}}}.$$

уравнению соответствует схема:

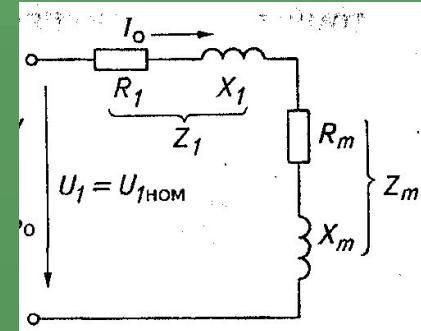
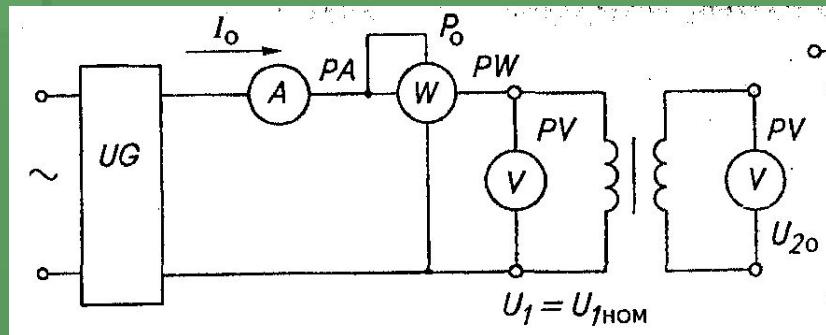


■ 7.4 Определение параметров схемы замещения трансформатора

■ Опыт холостого хода

■ схема опыта

схема замещения



$$Z_1 + Z_m = U_1/I_0 \approx Z_m;$$

$$R_l + R_m = P_o / I_o^2 \approx R_m;$$

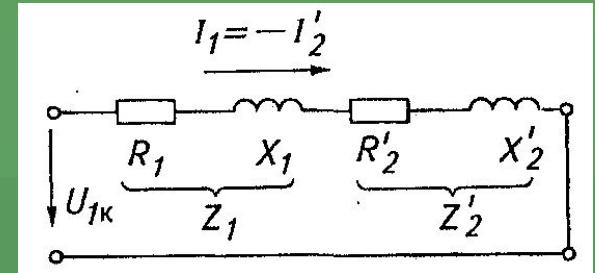
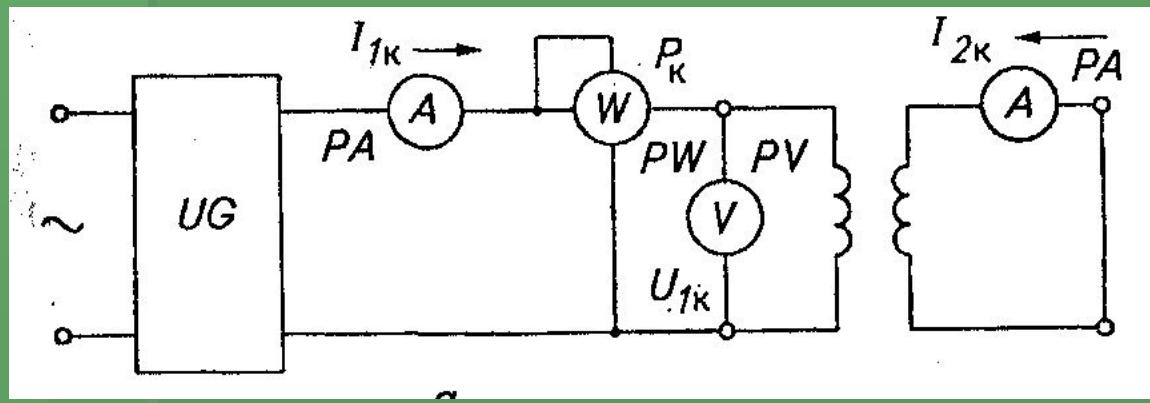
$$X_1 + X_m = \sqrt{Z_m^2 - R_m^2}.$$

- Так как $Z_1 \ll Z_m$. $U_1 \approx E_1$ фактически определяются R_m и X_m .
- P_o - потери в стали (потери ХХ)
- для трёхфазных трансформаторов:

$$I_o = \frac{1}{3}(I_{oA} + I_{oB} + I_{oC});$$

$$P_o = \frac{1}{3}(P'_o + P''_o).$$

- Опыт короткого замыкания



$$\hat{u}_K \% = 4,5 \dots 14.$$

$$Z_K = Z_1 + Z'_2 = U_{1K} / I_{1K};$$

$$R_K = R_1 + R'_2 = P_K / I_{1K}^2;$$

$$X_K = X_1 + X'_2 = \sqrt{Z_K^2 - R_K^2}.$$

- Приведение полученных значений к расчётной температуре обмоток 75°

$$R_{K75} = R_K \frac{310}{235+t}; \quad Z_{K75} = \sqrt{R_{K75}^2 + X_K^2}, \quad u_K \% = \frac{I_{1\text{ном}} Z_{K75}}{U_{1\text{ном}}} \cdot 100; \quad P_{K75} = I_{1\text{ном}}^2 R_{K75};$$

$Z_1 = Z'_2 = 0,5Z_K$, с достаточной точностью можно записать $R_1 \approx R'_2$, $X_1 \approx X'_2$.

- следовательно

- Векторная диаграмма (треугольник КЗ)

$$u_{\text{ка}} = \frac{I_{1\text{ном}} R_{K75}}{U_{1\text{ном}}} \cdot 100; \quad u_{\text{кр}} = \frac{I_{1\text{ном}} X_K}{U_{1\text{ном}}} \cdot 100. \quad u_K = \sqrt{u_{\text{ка}}^2 + u_{\text{кр}}^2};$$

или $u_{\text{ка}} = u_K \cos \phi_K$; $u_{\text{кр}} = u_K \sin \phi_K$,

- используются при определении изменения U ; тока уст-ся КЗ

$$I_K = \frac{100}{u_K \%} \cdot I_{1\text{ном}}.$$

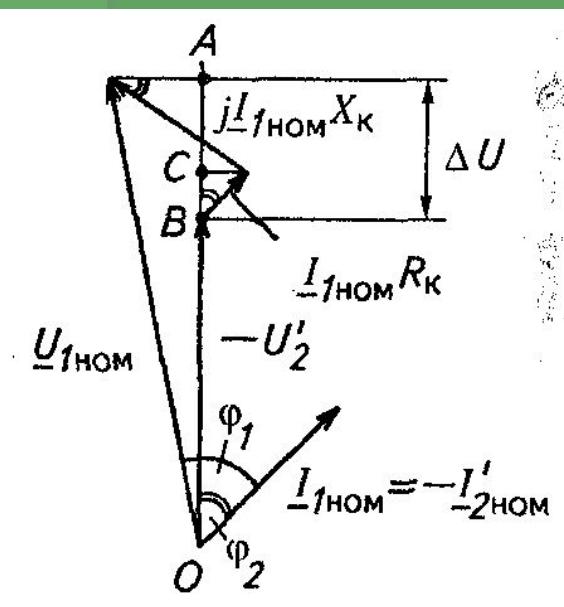
- 7.5. Эксплуатационные показатели трансформатора

- Изменение напряжения

- Так как $KU_{20} = U'_{20} = U_{1\text{ном}}$ и $KU_2 = U'_2$, то

$$\Delta U \% = \frac{U_{20} - U_2}{U_{20}} \cdot 100.$$

$$\Delta U \% = \frac{U_{1\text{ном}} - U'_2}{U_{1\text{ном}}} \cdot 100.$$



$$OA - OB = BC + CA,$$

$$U_{1\text{ном}} - U'_2 = I_{1\text{ном}} R_1 \cos \varphi_2 + I_{1\text{ном}} X_1 \sin \varphi_2.$$

следовательно

$$\Delta U \% = \frac{I_{1\text{ном}} R_1 \cos \varphi_2 + I_{1\text{ном}} X_1 \sin \varphi_2}{U_{1\text{ном}}} \cdot 100,$$

или

$$\Delta U \% = u_{\text{ка}} \% \cos \varphi_2 + u_{\text{кр}} \% \sin \varphi_2.$$

- При любой нагрузке $\Delta U \% = \beta (u_{\text{ка}} \% \cos \varphi_2 + u_{\text{кр}} \% \sin \varphi_2)$,

- где $\beta = I_2/I_{2\text{ном}} = I_1/I_{1\text{ном}} = S/S_{\text{ном}}$ – К-т нагр-ки

- Зависимость $\Delta U\% = f(\phi_2)$

- При $\phi_2 = 0$

$$\Delta U\% = \beta u_{\text{ка}}$$

- При $\phi_2 > 0$

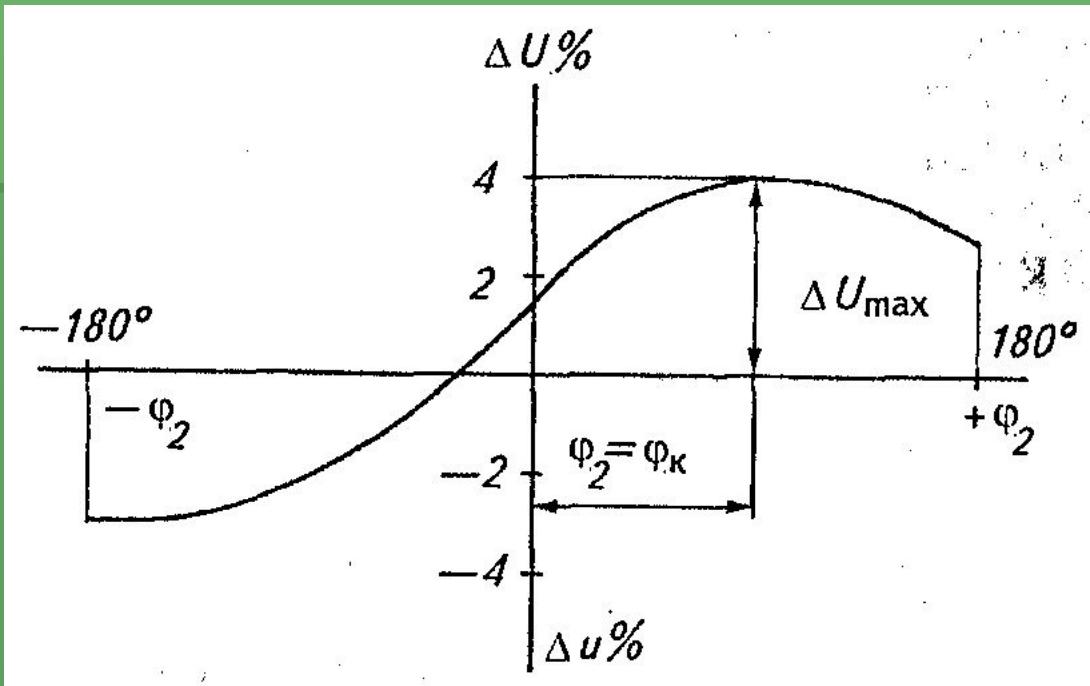
$\Delta U\%$ увеличивается

- При $\phi_2 = \phi_k$,

$\Delta U\%$ max, где

$$\phi_k = \arctg X_k / R_k$$

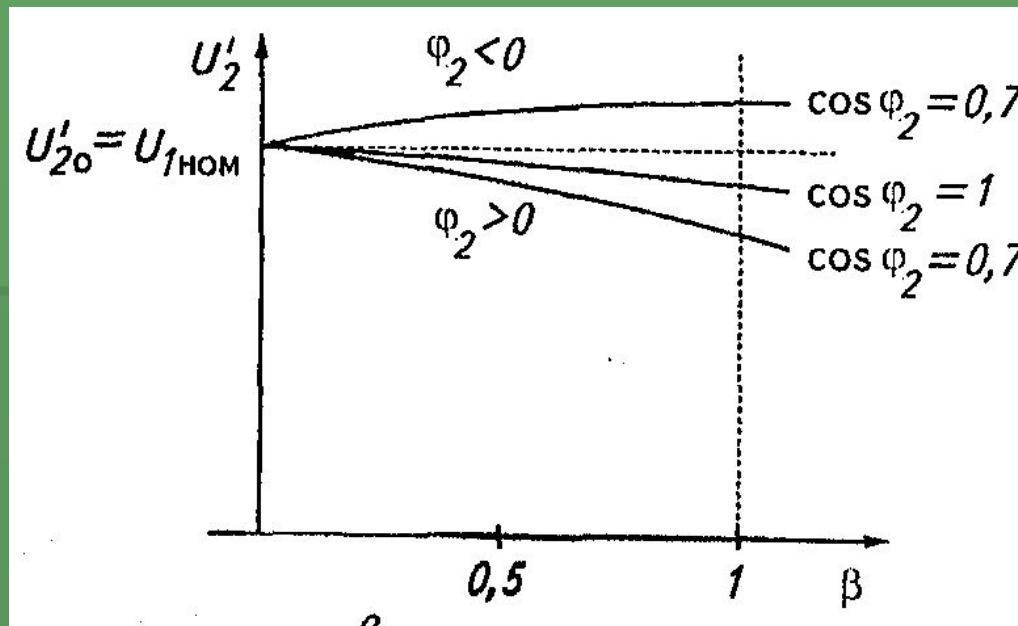
- При $\phi_2 < 0$ $\Delta U\%$ меняет знак, т.е. потоки рассеяния подмагничивают тр-р
- Для уменьшения $\Delta U\%$ следует уменьшать потоки рассеяния



- Внешние характеристики
- Внешней характеристикой называется ...

$U_2 = f(I_2)$ или $U_2 = f(\beta)$ при $U_1 = U_{1\text{ном}} = \text{const}$ $\cos \varphi_2 = \text{const}$

$$U'_2 = U_{1\text{ном}} \left(1 - \frac{\Delta U \%}{100} \right),$$



■ КПД трансформатора

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{U_2 I_2 \cos \varphi_2}{U_1 I_1 \cos \varphi_1}, \text{ или } \eta = \frac{P_1 - \Delta P}{P_1} = 1 - \frac{\Delta P}{P_1 + \Delta P}, \text{ где } \Delta P = \dots$$

$$\Delta P_{\text{ЭЛ}} = \Delta P_{\text{ЭЛ1}} + \Delta P_{\text{ЭЛ2}} = I_1^2 R_{\text{L}} + I_2'^2 R_2' = I_2'^2 R_{\text{K}} = \beta^2 I_{2\text{ном}}^2 R_{\text{K}} = \beta^2 P_{\text{K}}, \quad \Delta P_{\text{M}} = P_{\text{o}}.$$

$$P_2 = U_2 I_2 \cos \varphi_2 = \beta S_{\text{ном}} \cos \varphi_2,$$

$$\eta = 1 - \frac{\Delta P_{\text{ЭЛ1}} + \Delta P_{\text{ЭЛ2}} + \Delta P_{\text{M}}}{P_2 + \Delta P_{\text{ЭЛ1}} + \Delta P_{\text{ЭЛ2}} + \Delta P_{\text{M}}}.$$

■ Максимум КПД при

$$\beta^2 P_{\text{K}} = P_{\text{o}},$$

$$\beta = \sqrt{\frac{P_{\text{o}}}{P_{\text{K}}}} \approx \sqrt{0,2 \dots 0,25} = 0,45 \dots 0,5,$$

