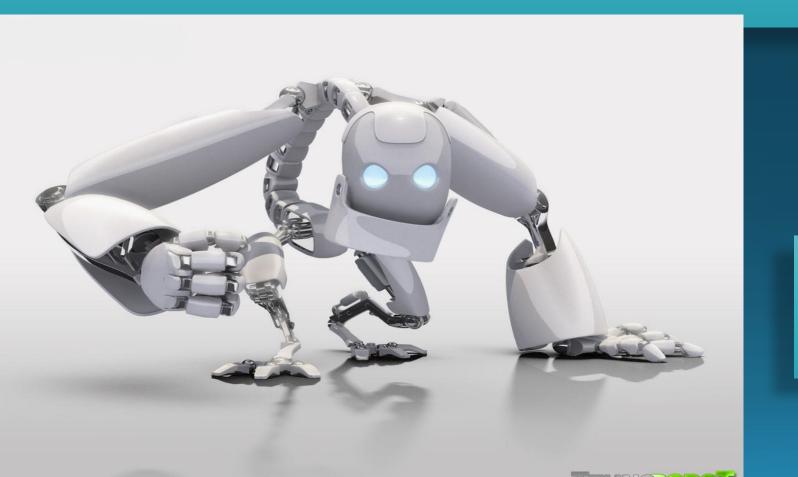
ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ В РОБОТОТЕХНИКЕ



Подготовила: студентка ИТ -11 Луговая Алина

одержание:



<u>ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ В РОБОТОТЕХНИКЕ</u>

<u>Интеллектуальные роботы</u>

<u>ВИДЫ РОБОТОВ</u>

Промышленные роботы

Военные роботы: боевые и для обеспечения безопасности

Бытовые роботы

<u>Андроиды</u>

<u>Модельные задачи и соревнования для роботов</u>

обототехника

Робот — это технический комплекс, редназначенный для выполнения различных движений и некоторых интеллектуальных функций человека и обладающий необходимыми для этого исполнительными устройствами, управляющими и информационными системами, а также средствами решения вычислительнологических задач.

ЦЕЛЬ: СОЗДАНИЕ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ РОБОТОВ, СПОСОБНЫХ АВТОНОМНО СОВЕРШАТЬ ОПЕРАЦИИ ПО ДОСТИЖЕНИЮ ЦЕЛЕЙ, ПОСТАВЛЕННЫХ ЧЕЛОВЕКОМ

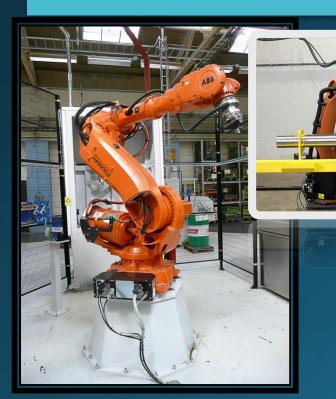


поколения роботов:

• Программные

• Адаптивные

• Интеллектуальные









Інтеллектуальные роботы

Обладает моделью внешнего мира или внутренней средои, что позволяет роботу действовать в условиях неопределенности информации.

Способен к упорядочению данных и знаний с выделением существенных параметров.

Обучение на основе позитивных и негативных примеров.

Адаптация в соответствии с изменением множества фактов и внаний.

Способность решать задачи, сформулированные в общем виде.

рхитектура интеллектуальных оботов

Ісполнительные органы – это манипуляторы, ходовая часть и р. устройства, с помощью которых робот может воздействовать а окружающие его предметы.

ASIMO

HONDA

атчики— это системы технического зрения, слуха, осязания, атчики расстояний, локаторы и др. устройства, которыс озволяют получить информацию из окружающего мир

истема управления – это мозг робота, который должег ринимать информацию от датчиков и управлять сполнительными органами.

истемы управления нтеллектуального робота

Подель мира – отражает состояние окружающего робот мира в ерминах, удобных для хранения и обработки.

истема распознавания – сюда входят системы распознавания зображений, распознавания речи и т.п.

истема планирования действий – осуществляет «виртуальное» реобразование модели мира с целью получения какого-нибудь ействия.

истема выполнения действий – пытается выполнить апланированные действия, подавая команды на исполнительные стройства и контролируя при этом процесс выполнения.

истема управления целями – определяет иерархию, т.е. начимость и порядок достижения поставленных целей.

хнологии ИИ для интеллектуальных ботов

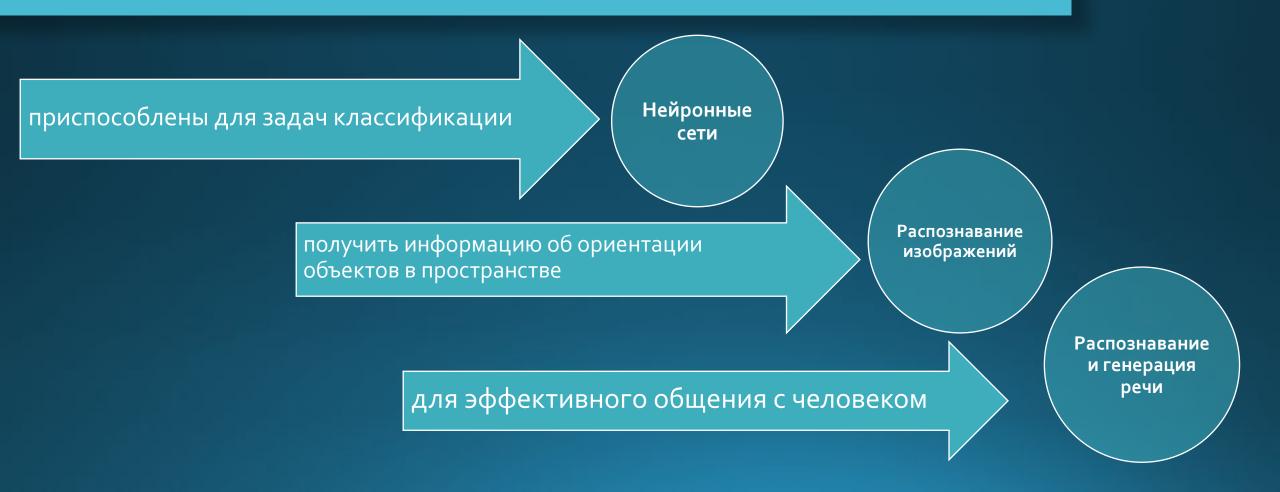
позволяют заменить решение дифференциальных уравнений для задач управления менее ресурсоемкими логическими методами нечеткого вывода.

Нечеткая логика

решают задачи создания модели мира, системы планирования действий и управления целями.

Интеллектуа льные системы

хнологии ИИ для интеллектуальных <u>ботов</u>



омышленные боты

Система автоматических управляемых при помощи специальных программ манипуляторов, которая предназначена для выполнения операций, связанных с перемещениями различных предметов.

используются для перемещения и сортировки различной продукции (в том числе крупногабаритных грузов), в качестве сварщиков и для покраски.

Основными потребителями в области промышленной робототехники является автомобильная и электронная промышленность.



оенные роботы

Предназначены

для военных операций

роботы для переноски

роботы-саперы

ЭКЗОСКИЛЕТЫ



Роботы – охранники в настоящее время начинают широко использоваться для обеспечения безопасности.



подрывают заряды, вскрывать автомобили, проводить анализ содержимого подозрительных свертков.



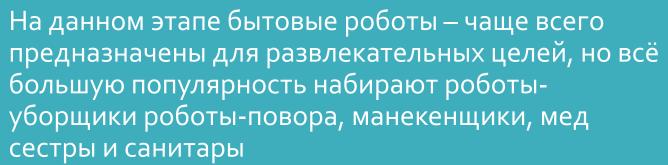
Космические роботы проводят исследование космоса и других планет.

итовые роботы

Роботы для медицины становятся неотъемлемой частью современных клиник.

Использовать домашних роботов для ухода за больными, а в клиниках США уже применяют машины для доставки регистрационных карт, раздачи лекарств и даже проведения хирургических операций.





дроиды



Андроид – это человекоподобный робот.



могут выполнять функции как бытовых, так и военных и промышленных роботов.



Южнокорейская компания Dasatech разработала роботизированную собаку Genibo,

Іодельные задачи и соревнования оботов

Гонки беспилотных наземных машин IGVC ([IGVC]) являются ежегодно проводимыми соревнованиями среди студентов американских университетов

Цели этих соревнований - создать машины, способные самостоятельно перемещаться по заданной местности (природному ландшафту), без управления с помощью человека либо другого живого организма.



ревнования для роботов

Молодежный фестиваль «Мобильные роботы» ([Мобильные роботы]) проходит ежегодно с 1995 года в Институте Механики МГУ им. Ломоносова.

8 октября 2005 года состоялись первые гонки DARPA Grand Challenge ([DARPA]), по правилам которых победитель должен быстрее всех преодолеть расстояние в 175 миль (примерно 280 км) по бездорожью менее чем за 10 часов.



тисок литературы

tp://www.prorobot.ru/gallery/index.php?page=6

tp://machine-intelligence.ru/robots-types/

tp://robomaniac.com.ua/news/Industrial

